(19) 日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報(A) (11) 特許出願公開番号

特開平9-154336

(43)公開日 平成9年(1997)6月17日

(51) Int.Cl.6 A 0 1 C 11/02 識別記号 庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

B60R 21/13

311

A 0 1 C 11/02

3 1 1 V

B60R 21/13

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 7 頁)

(21)出願番号

特願平7-318780

(71)出顧人 000001052

株式会社クポタ

(22)出願日

平成7年(1995)12月7日

大阪府大阪市浪速区敷津東一丁目2番47号

(72)発明者 田中 政一

大阪府堺市石津北町64番地 株式会社クボ

夕堺製造所内

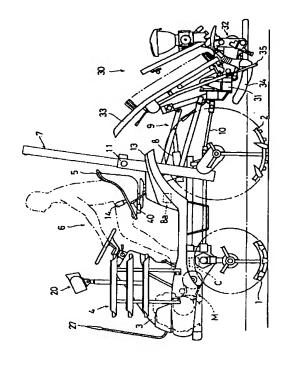
(74)代理人 弁理士 北村 修

(54) 【発明の名称】 乗用型田植え機

(57)【要約】

【課題】 転倒保護バーを装備する乗用型田植え機を提 供する。

【解決手段】 転倒保護バー7をスライド昇降によって 上昇使用位置と下降格納位置とに切り換えできるように 自走機体に取り付けてある。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 搭乗型運転部(6)を有した自走機体の 後部に苗植付装置(30)を昇降操作自在に連結してあ る乗用型田植え機であって、

前記自走機体の支持部(11)に連結した左右一対の機 体上下方向の縦バー部(7a), (7a)と、これら縦 バー部(7a)、(7a)の上端側どうしを連結するク ロスバー部(7b)とから成る転倒保護バー(7)を備 え、

前記一対の縦バー部(7a), (7a)を前記支持部 (11) にスライド昇降および取付け高さ変更自在に支 持させて、前記転倒保護バー(7)を上昇使用位置と下 降格納位置とに切り換え可能に構成してある乗用型田植 え機。

【請求項2】 前記転倒保護バー(7)が前記上昇使用 位置と前記下降格納位置とのいずれにあるかを検出し、 前記転倒保護バー(7)が前記上昇使用位置にあれば前 記苗植付装置(30)の駆動を入り切りするクラッチ

(C)の入り操作を不能にするように自動的に牽制作用 し、前記転倒保護バー(7)が前記下降格納位置にあれ 20 ば前記クラッチ(C)の入り操作を可能にするように自 動的に牽制解除する牽制機構(19)を備えてある請求 項1記載の乗用型田植え機。

【請求項3】 前記転倒保護バー(7)の前記下降格納 位置として、前記クロスバー部 (7b) が前記自走機体 の後輪フェンダー(13)の上面より高レベルでそのフ ェンダー上面の近くに存在する位置に設定してある請求 項1または2記載の乗用型田植え機。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、搭乗型運転部を有 した自走機体の後部に苗植付装置を昇降操作自在に連結 してある乗用型田植え機に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、たとえば特開平7‐186852 号公報に示されるように、転倒保護バーを装備するに当 たり、自走機体に揺動自在に連結し、連結部から起立す る使用姿勢とこの使用姿勢から機体後方側に倒伏する格 納姿勢とに切り換えできるようにする技術があった。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】上記乗用型田植え機に あっては、運転者が運転部から後方の苗植付装置に苗を 補給するという作業が行われる。このため、転倒保護バ ーが運転部の後側に使用姿勢で存在すれば苗補給の障害 になる。また、転倒保護バーが機体後方側に倒伏して存 在すると、畦際で機体旋回するなど苗植付装置を上昇さ せる際の障害になる。本発明の目的は、転倒保護バーを 作業の障害にならない状態で装備した田植え機を提供す るととにある。

[0004]

【課題を解決するための手段】請求項1による発明の構 成、作用、効果はつぎのとおりである。

【0005】〔構成〕搭乗型運転部を有した自走機体の 後部に苗植付装置を昇降操作自在に連結してある乗用型 田植え機において、前記自走機体の支持部に連結した左 右一対の機体上下方向の縦バー部と、これら縦バー部の 上端側どうしを連結するクロスバー部とから成る転倒保 護バーを備え、前記一対の縦バー部を前記支持部にスラ イド昇降および取付け高さ変更自在に支持させて、前記 10 転倒保護バーを上昇使用位置と下降格納位置とに切り換 え可能に構成してある。

【0006】〔作用〕畦越えなど非作業走行を行う際、 転倒保護バーを上昇使用位置にして本来の転倒保護バー として使用できる。作業を行う際、転倒保護バーを下降 格納位置にする。すると、転倒保護バーは上昇使用位置 からスライド下降するため、運転部から苗植付装置に苗 補給するための作業用スペースを運転部の後側に確保で きるとともに、旋回時などに苗植付装置を上昇操作する ためのスペースを苗植付装置の上方に確保できる。

【0007】〔効果〕畦越えや路上走行などの時には転 倒保護バーを本来の転倒保護バーとして使用できる。し かも、作業時には転倒保護バーを障害物にならないよう に格納して運転部から苗植付装置に容易に苗補給できる とか、苗植付装置を十分持ち上げて機体旋回ができると か支障なく作業できるようにできた。

【0008】請求項2による発明の構成、作用、効果は つぎのとおりである。

【0009】〔構成〕請求項1による発明の構成におい て、前記転倒保護バーが前記上昇使用位置と前記下降格 納位置とのいずれにあるかを検出し、前記転倒保護バー が前記上昇使用位置にあれば前記苗植付装置の駆動を入 り切りするクラッチの入り操作を不能にするように自動 的に牽制作用し、前記転倒保護バーが前記下降格納位置 にあれば前記クラッチの入り操作を可能にするように自 動的に牽制解除する牽制機構を備えてある。

【0010】〔作用〕植付け作業を行うに当たり、転倒 保護カバーを下降格納位置に切り換えると牽制機構がク ラッチに対する牽制作用を解除して苗植付装置を駆動で きるが、転倒保護バーを上昇使用位置にしたままである と、牽制機構がクラッチに対する牽制作用を行って苗植 付装置を駆動できないため、苗植付装置を駆動できない 場合には、このことにより、転倒保護カバーを下降格納 位置に切り換えてから作業するように認識させられる。

【0011】〔効果〕転倒保護カバーを下降格納位置に 切り換えることを忘れないで作業に掛かり、苗補給を行 うとか苗植付装置の上昇操作を行うとかの際に転倒保護 カバーが上昇作用位置にあって補給作業が行いにくくな るとか、苗植付装置を十分に持ち上げられなくなるとか の事態を招かなくて済むようにできる。

50 【0012】請求項3による発明の構成、作用、効果は

つぎのとおりである。

【0013】〔構成〕請求項1または2による発明の構 成において、前記転倒保護バーの前記下降格納位置とし て、前記クロスバー部が前記自走機体の後輪フェンダー の上面より高レベルでそのフェンダー上面の近くに存在 する位置に設定してある。

【0014】〔作用〕苗植付装置の苗載せ台の運転部か **ら離れた横端側に苗を補給するなど、運転座席から後輪** フェンダーに乗り移って苗補給する際、後輪フェンダー に載せた足の膝とか大腿部とかをクロスバー部などに当 10 てたりしてフェンダーから滑り落ちることを防止しなが ら補給作業をできる。

【0015】 〔効果〕 転倒保護バーをフェンダーからの 滑り落ち防止にするなど有効に利用できる便利なものに なる。

[0016]

【発明の実施の形態】図1に示すように、左右一対の前 車輪1,1および後車輪2,2を駆動可能に備え、エン ジンボンネット3の両横側に位置する予備苗載せ装置 4、エンジンボネット3の上方に位置する条合わせ装置 20 20、運転座席5などを有した搭乗型運転部6、この運 転部6の後側に位置する転倒保護バー7などを備えた自 走機体の後部にリフトシリンダ8によって上下に揺動操 作されるリンク機構9によって昇降操作するように構成 して苗植付装置30を連結するとともに、自走機体から 回転軸10を介して苗植付装置30に動力伝達するよう に構成して、乗用型田植え機を構成してある。

【0017】前記苗植付装置30は、前記リンク機構9 に連結した植付機体31、この植付機体31を形成して いる伝動ケースの後部に駆動自在に取り付けてあるとと 30 もに機体横方向に並列している複数個の苗植付機構3 2、これら苗植付機構32に供給する複数枚のマット状 苗を機体横方向に並べて載置するように形成するととも に苗植付機構32の苗植え運動に連動して機体横方向に 往復移動しながら苗植付機構32に苗供給するように構 成した苗載せ台33、植付機体31の下部に取り付けて あるとともに機体横方向に並列する複数個の接地フロー ト34を備え、機体走行に伴い、接地フロート34によ って圃場泥土を整地し、この整地箇所に苗植付機構32 によって苗植え付けして行く。

【0018】図2に示すように、前記転倒保護バー7 は、左右一対の縦バー部7a、7aと、両縦バー部7 a, 7 a の上端側どうしを連結しているクロスバー部7 bとによって構成してある。そして、自走機体の運転部 6の後側部分に左右一対の機体上下方向のバイブ部材を 取り付けて形成した左右一対の支持部11,11に一対 の縦バー部7a, 7aを各別に挿入し、支持部11の上 端部に回動操作自在に取り付けたロックねじ12によっ て縦バー部7aを支持部11にスライドしたり、抜けた

の自走機体に対する取り付けを行うようにしてある。縦 バー部7aを支持部11に対してスライド昇降させ、縦 バー部7aの下端側に備えてあるねじ孔7cと上端側に 備えてあるねじ孔7dとに前記ロックねじ12を差し換 えることにより、縦バー部7aの支持部11に対する取 付け高さを変更でき、下端側のねじ孔7 c にロックねじ 12を作用させた高取付け位置にすると、転倒保護バー 7は図2に実線で示す上昇使用位置になり、上端側のね じ孔7 d にロックねじ12を作用させた低取付け位置に すると、転倒保護パー7は図2に二点鎖線で示す下降格 納位置になるように構成してある。すなわち、転倒保護 バー7を上昇使用位置にすると、クロスバー部7 bが運 転座席5 に着座した運転者の後側で運転者の頭よりやや 高レベルに存在し、転倒保護バーとして使用できるよう になる。そして、下降格納位置にすると、クロスバー部 7 b が作業用レベルにある苗植付装置30の苗載せ台3 3の上端付近に位置し、運転部6から苗植付装置30の 苗載せ台33に苗補給したり、苗植付装置30を非作業 用レベルに上昇操作する際の障害にならなくなる。これ とともに、図2に示す如くクロスバー部7 bが後輪フェ ンダー13の上面より高レベルでそのフェンダー上面の 近くに位置し、後輪フェンダー13に乗って苗載せ台3 3に苗補給する際に後輪フェンダー13に載せた足をク ロスバー部7 bなどに当ててフェンダー13から滑り落 ちることを防止するように転倒保護バー7を利用するこ とが可能になる。

【0019】自走機体から苗植付装置30へのエンジン 出力の伝達を入り切りすることによって苗植付装置30 の駆動を入り切りするクラッチCを自走機体に備え、図 3に示すように、このクラッチCと、前記リフトシリン ダ8の制御弁8aとを切り換え操作するための一本の操 作レバー14のレバーガイド15の裏面側に、前記操作 レバー14に対する牽制具16をこれの支持部材16a のガイド作用によって操作レバー14の移動方向に摺動 するように設け、前記牽制具16と、この牽制具16を 転倒保護バー7の一方の縦バー部7aに連結している牽 制具側操作ケーブル17aとストローク調節機構18お よびバー側操作ケーブル17bにより、前記クラッチC のための牽制機構19を構成してある。転倒保護バー7 を前記下降格納位置から前記上昇使用位置に切り換える と、両操作ケーブル17a, 17bが転倒保護バー7の 上昇作動ために引っ張り操作され、牽制具側操作ケーブ ル17aが牽制具16をリターンばね16bに抗して図 3に二点鎖線で示す如く操作レバー14の操作経路に入 り込む牽制位置に切り換え操作するように構成してあ る。との時、転倒保護バー7が牽制具16の作動ストロ ークよりも大ストロークを作動するが、ストローク調節 機構18が、バー側操作ケーブル17bに作用する巻き 取り体18a、この巻き取り体18aと一体回転するピ りしないようにロックすることにより、転倒保護バー7 50 ニオンギヤ18b、このピニオンギヤ18bに咬合して いるとともに牽制具側操作ケーブル17aが連結してい る扇形ギヤ18 cで成り、これらの減速作用によって両 操作ケーブル17a、17bのストローク差を調整す る。牽制位置になった牽制具16は操作レバー14によ って押し操作されても牽制解除側に移動しないように転 倒保護バー7の上昇使用位置での固定のために牽制位置 に維持されて操作レバー14にストッパー作用し、苗植 付装置30が作業用レベルに下降するとともに前記クラ ッチCが入りになる作業位置S、苗植付装置30が作業 用レベルに下降するとともに前記クラッチCが切りにな る下降位置D、苗植付装置30が所望の連結高さで停止 するとともに前記クラッチCが切りになる中立位置N、 苗植付装置30が非作業用上昇レベルに上昇するととも に前記クラッチCが切りになる上昇位置Uのうちの作業 位置Sに操作レバー14を切り換え操作することを不能 にするように構成してある。 転倒保護バー7を前記上昇 使用位置から前記下降格納位置に切り換えると、両操作 ケーブル17a, 17bが転倒保護バー7の下降作動た めに弛め操作され、牽制具16がリターンばね16bに よる復帰操作のために、図3に実線で示す如く操作レバ 20 -14の操作経路からその外部に外れた牽制解除位置に 切り換わるように構成してある。牽制解除位置になった 牽制具16は操作レバー14に対するストッパー作用を 解除し、操作レバー14を前記操作位置S, N, D, U の全てに切り換え操作することを可能にするように構成 してある。これにより、牽制機構19は、バー側操作ケ ーブル17 bが引っ張り操作されているか緩み操作され ているかのいずれにあるかによって転倒保護バー7が前 記上昇使用位置と前記下降格納位置とのいずれにあるか を検出し、転倒保護バー7が上昇使用位置にあれば前記 クラッチCの入り操作を不能にするように自動的に牽制 作用し、転倒保護バー7が下降格納位置にあれば前記ク ラッチCの入り操作を可能にするように自動的に牽制解

【0020】エンジンの回転出力を中立を挟んで前進側 と後進側とに切り換えるとともに前後進側のいずれにお いても無段階に変速して前後輪1,2に伝達する走行用 無段変速装置Mを自走機体に備え、図3に示すように、 この変速装置Mを切り換え操作するための変速レバー4 0のレバーガイド41の裏面側に、前記変速レバー40 に対する牽制具42をこれの支持部材42aのガイド作 用によって変速レバー40の移動方向に摺動するように 設け、前記牽制具42、前記支持部11の上端部に枢支 ピン43を介して揺動自在に支持させた揺動検出体4 4、この揺動検出体44を図3に二点鎖線で示す第1揺 動位置に揺動付勢しているスプリング45、前記揺動検 出体44と前記牽制具42を連結している操作ケーブル 46、転倒保護バー7の縦バー部7aに固定した検出対 象体47のそれぞれにより、前記変速装置Mのための変

上昇使用位置から前記下降格納位置に切り換えると、検 出対象体47が転倒保護バー7と共に下降するために揺 動検出体44の検出アーム部44aに当接して揺動検出 体44を図3に実線で示す第2揺動位置に揺動操作し、 操作ケーブル46が揺動検出体44の揺動のために引っ 張り操作されて牽制具42をリターンばね42bに抗し て図3に実線で示す如く変速レバー40の操作経路に入 り込む牽制位置に切り換え操作するように構成してあ る。牽制位置になった牽制具42は変速レバー40によ って押し操作されても牽制解除側に移動しないように転 倒保護バー7の下降格納位置での固定のために牽制位置 に維持されて変速レバー40にストッパー作用し、変速 装置Mが伝動停止状態になる中立位置N1、この中立位 置N1から変速装置Mが後進最高速度になるまでの後進 操作域R、変速装置Mが植付走行に適切な前進速度状態 になる作業位置S1、との作業位置S1と前記中立位置 N1との間の前進操作域のそれぞれには変速レバー40 を操作できても、前記作業位置S1を越えて変速装置M が前進最高速度状態になる前進最高速位置Fまで変速レ バー40を操作することを不能にするように構成してあ る。転倒保護バー7を前記下降格納位置から前記上昇使 用位置に切り換えると、検出対象体47が転倒保護バー 7と共に上昇するために揺動検出体44の検出アーム部 44aから離れて揺動検出体44がスプリング45のた めに前記第1揺動位置になり、操作ケーブル46が弛め 操作されて牽制具42がリターンばね42 b による復帰 操作のために、図3に二点鎖線で示す如く変速レバー4 0の操作経路からその外部に外れた牽制解除位置に切り 換わるように構成してある。牽制解除位置になった牽制 具42は変速レバー40に対するストッパー作用を解除 し、変速レバー40を全ての操作位置に切り換え操作す ることを可能にするように構成してある。これにより、 変速牽制機構48は、揺動検出体44が第1揺動位置と 第2 揺動位置のいずれにあるかによって転倒保護バー7 が前記上昇使用位置と前記下降格納位置とのいずれにあ るかを検出し、転倒保護バー7が下降格納位置にあれば 変速装置Mの前進側での増速操作を作業走行に適切な比 較的低速の前進速度までしか行えないように自動的に牽 制作用し、転倒保護バー7が上昇使用位置にあれば変速 装置Mの前進側での増速操作を最高速度まで行えるよう に自動的に牽制解除する。

【0021】つまり、路上など非作業走行をする際、転 倒保護バー7を上昇使用位置にする。すると、転倒保護 バー7が本来の転倒保護バーとして使用できるようにな る。これとともに、変速牽制機構48が牽制解除にな り、走行用無段変速装置Mを最高速度まで増速操作して 髙速走行できるようになる。作業を行う際、転倒保護バ ー7を下降格納位置にする。すると、運転部6の後側に 苗補給作業や苗植付装置上昇のためのスペースを確保で 速牽制機構48を構成してある。転倒保護バー7を前記 50 きるとともに、牽制機構19が牽制解除になって苗植付

装置30を駆動でき、運転部6から苗載せ台33に容易に苗補給しながら、苗植付装置30を十分に持ち上げて機体旋回しながら作業できるようになる。これとともに、変速牽制機構48が牽制作用することにより、走行用無段変速装置Mを作業走行に適切な速度までしか増速操作できず、作業用速度以上の高速まで変速してしまって植え付け姿勢が乱れるなどのトラブルを回避しながら作業できる。

【0022】図4に示すように、前記条合わせ装置20 は、自走機体に固定したセンターケース21、このセン 10 ターケース21の機体横方向での中央部に位置する後向 き窓22の奥に設けたセンター反射鏡23、前記センタ ーケース21の両横側に取り付けたサイドケース24、 左右一対のサイドケース24,24それぞれのセンタケ ース側とは反対側の端部に位置する前向きの採光口25 の奥に設けたサイド反射鏡26のそれぞれによって構成 してある。前記一対のサイドケース24,24は、セン ターケース21にスライド操作自在に支持させて、セン タケース21から横外側に引き出した使用位置と、セン タケース21の中心側に押し入れて条合わせ装置20全 20 体の横幅を使用時よりも狭くする格納位置とに切り換え られるようにしてある。前記センター反射鏡23は、セ ンターケース21に機体上下方向の軸芯23aまわりで 回動自在に支持させて、左右一対のサイド反射鏡26, 26のうちの左側のサイド反射鏡26からの反射光を後 向き窓22を通して運転部6に向けて反射する左向き姿 勢と、左右一対のサイド反射鏡26,26のうちの右側 のサイド反射鏡26からの反射光を後向き窓22を通し て運転部6に向けて反射する右向き姿勢とに切り換えら れるようにしてある。図4に示すように、左右のサイド ケース24,24を前記使用位置にするとともに、既植 地Aが自走機体の右側になる場合にはセンター反射鏡2 3を前記右向き姿勢にし、既植地Aが自走機体の左側に なる場合にはセンター反射鏡23を前記左向き姿勢にす ると、既植地Aの植付け条のうちの今回の作業走行地に 最も隣接する植付け条に位置する植付苗Bからの反射光 がサイド反射鏡26でセンター反射鏡23に向けて反射 するとともにセンター反射鏡23で運転部6に向けて反 射するように構成してあり、運転部6から後向き窓22 を通してセンター反射鏡23を見ると、このセンター反 40 射鏡23に図5の如く前記植付苗Bの映像 b が見える。 センター反射鏡23に見える植付苗像bがセンター反射

鏡23の左右中心に位置し、センター反射鏡23の前方の自走機体左右中心に位置するセンターマーカー27と機体前後方向に重なるように自走機体を操縦すると、作業走行時にできる植付条が既植地Aの植付条に対して苗植付機構32どうしの間隔と同じ間隔をもって並ぶように、両反射鏡23,26の自走機体に対する配置関係を設定してある。これにより、条合わせ装置20を使用すると、苗植付装置30に備えてある線引きマーカー35によって圃場に走行目標線を形成しても、泥土が軟らかくて消えやすいとか、深水で見えにくいとかの場合でも、既植苗Bを走行目標に利用して植付条間を前記間隔

【0023】〔別実施形態〕前記牽制機構19、変速牽制機構48として、操作レバー14または変速レバー40に作用する牽制具に替えてクラッチ自体または変速装置自体に作用する牽制具を備えたものを採用して実施してもよい。また、転倒保護バー7が上昇使用位置と下降格納位置のいずれにあるかを検出する検出スイッチまたはストロークセンサー、牽制具を切り換え操作する電磁ソレノイドなどのアクチュエーター、このアクチュエーターを前記検出スイッチやストロークセンサーからの情報に基づいて自動的に操作する電気式制御手段によって構成したものを採用して実施してもよい。

【0024】尚、特許請求の範囲の項に図面との対照を 便利にするために符号を記すが、該記入により本発明は 添付図面の構成に限定されるものではない。

【図面の簡単な説明】

【図1】乗用型田植え機全体の側面図

に容易に確保しながら作業できる。

【図2】転倒保護バー配設部の正面図

【図3】牽制機構の説明図

【図4】条合わせ装置の断面図

【図5】条合わせ装置の使用要領の説明図 【符号の説明】

6 運転部

7 転倒保護バー

7a 縦バー部

7 b クロスバー部

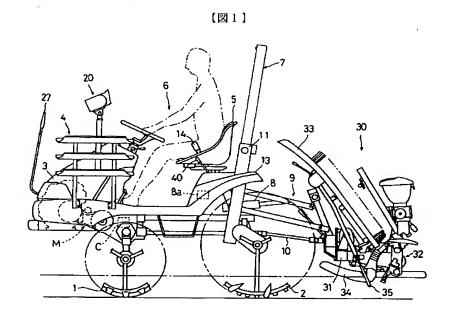
11 支持部

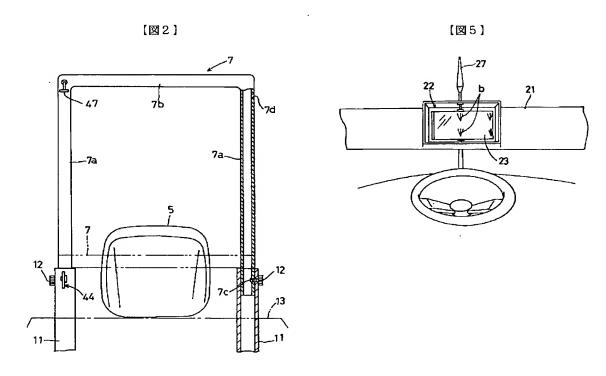
13 後輪フェンダー

19 牽制機構

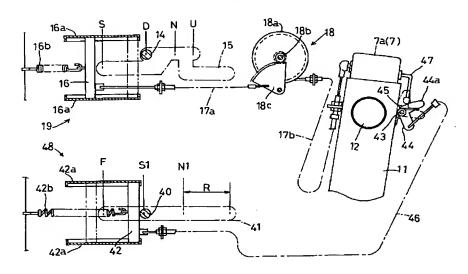
30 苗植付装置

C クラッチ





【図3】



【図4】

